MOTEC® COBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器型号

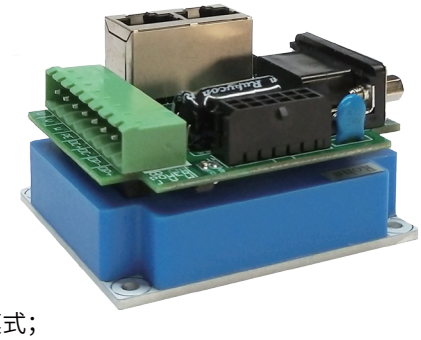
系列	电压（V）	电流（A）	反馈	电机类型	接口方式	特殊编码
COBRA	48	06/12	-E	-V	-C	-M038

注:① 反馈方式: E-为增量编码器和数字霍尔。

② 双电源供电驱动器，上电时先上控制电源，然后再上驱动电源。关机时则相反，否则有可能损坏驱动器。

③ 安装方式: Cobra驱动器的功率部分采用了铝基板的技术，有良好的散热性能。但如果较大的电流持续较长的时间，由于铝基板散热面积有限，会导致驱动器温升较快。建议安装时将驱动器铝基板紧贴机壳金属表面，从而增加驱动器的散热面积。

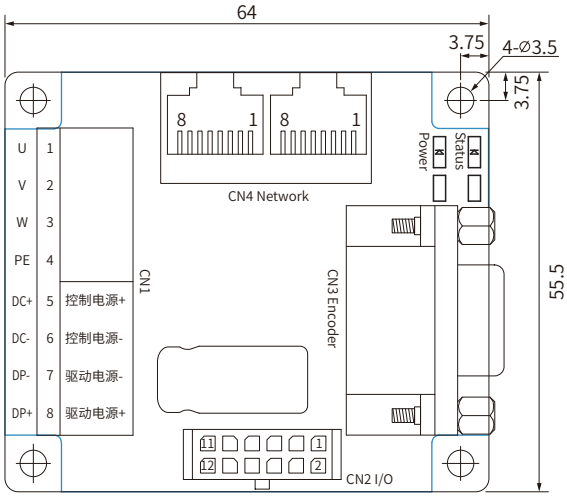
MOTEC® COBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器功能特点

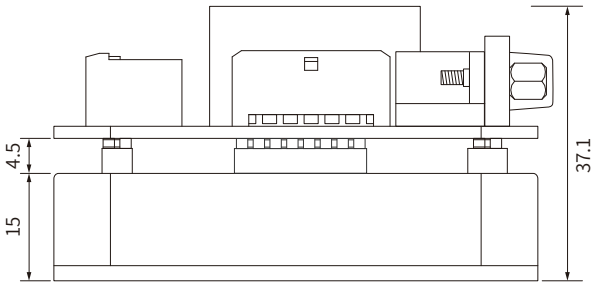


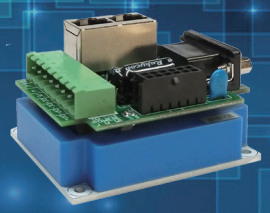
- 驱动供电电压12.5VDC~48VDC，控制供电电压24VDC;
- 最大连续电流6A/12A;
- 工作环境温度：0°C~+50°C;
- 4路非隔离数字输入，2路非隔离数字输出，1个±10VDC模拟量输入口;
- 具有位置控制模式、速度控制模式和电流控制模式;
- 位置环和速度环控制频率5kHz，电流环控制频率10kHz;
- 支持S曲线轨迹规划和T曲线轨迹规划功能;
- 网络指令模式、脉冲/方向模式、模拟信号模式、PWM信号模式和PLC可编程模式;
- 通讯模式为RS232/CAN，RS232网络支持8台驱动器联网，CAN总线支持110台驱动器联网;
- 支持MOTECIAN、MODBUS、CANOPEN协议，提供指令集和编程函数库;
- 具有温度保护、过流、过压、欠压、I^2t，位置超差、速度超差、峰值电流等保护功能;
- SVPWM正弦波驱动，保证良好的低速和高速性能;
- 专用抱闸接口;
- 尺寸（长宽高）为64mm×55.5mm×37.1mm。

MOTEC® COBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器外形尺寸图

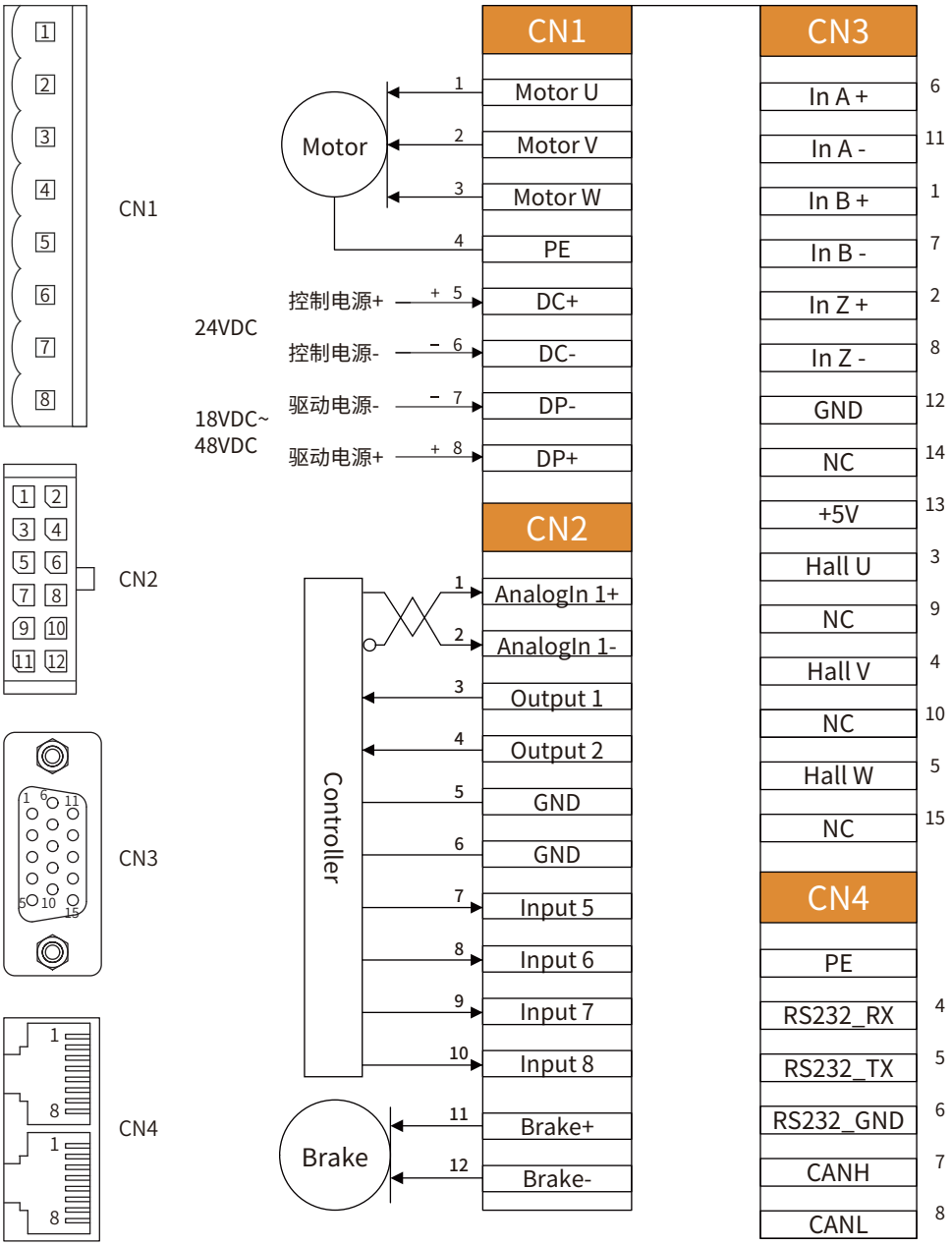
单位:mm



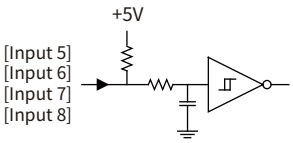




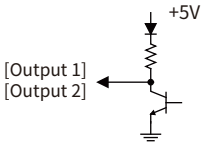
MOTEC® COBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器接线图(增量编码器版本)



注意:(1)输入口5~8支持电压范围 +5VDC~+12VDC;
(2)输出口支持电压范围 0~+5VDC;
(3)Input 7可以作为脉冲(PWM)输入口;
(4)Input 8可以作为方向口输入;
(5)电机抱闸接口供电从控制电中获取。



Input interface circuit



Output interface circuit

MOTEC® DCOBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器型号

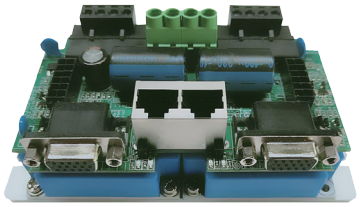
系列	电压（V）	电流（A）	反馈	电机类型	接口方式	特殊编码
DCOBRA	48	06/12	-E	-V	-C	-M038

注:① 反馈方式: E-为增量编码器和数字霍尔。

② 双电源供电驱动器，上电时先上控制电源，然后再上驱动电源。关机时则相反，否则有可能损坏驱动器。

③ 安装方式: Cobra驱动器的功率部分采用了铝基板的技术，有良好的散热性能。但如果较大的电流持续较长的时间，由于铝基板散热面积有限，会导致驱动器温升较快。建议安装时将驱动器铝基板紧贴机壳金属表面，从而增加驱动器的散热面积。

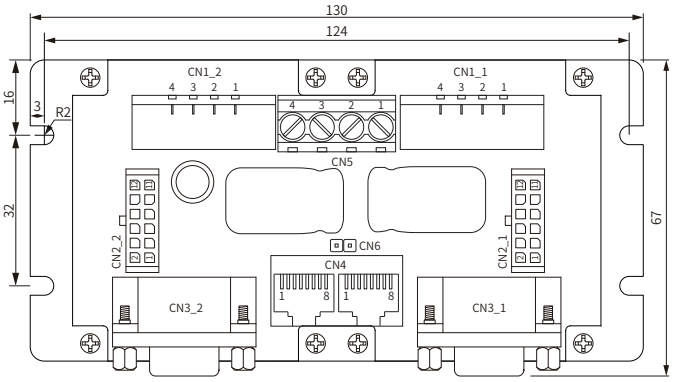
MOTEC® DCOBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器功能特点



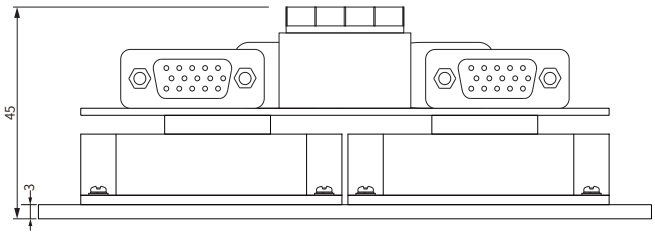
- 驱动供电电压18VDC~48VDC，控制供电电压24VDC;
- 最大连续电流6A/12A;
- 工作环境温度：0°C~+50°C;
- 4*2路非隔离数字输入，2*2路非隔离数字输出，1*2路±10VDC模拟量输入;
- 具有位置控制模式、速度控制模式和电流控制模式;
- 位置环和速度环控制频率5kHz，电流环控制频率10kHz;
- 支持S曲线轨迹规划和T曲线轨迹规划功能;
- 网络指令模式、脉冲/方向模式、模拟信号模式、PWM信号模式和PLC可编程模式;
- 通讯模式为RS232/CAN，RS232网络支持8台驱动器联网，CAN总线支持110台驱动器联网;
- 支持MOTECIAN、MODBUS、CANOPEN协议，提供指令集和编程函数库;
- 具有温度保护、过流、过压、欠压、I^2t，位置超差、速度超差、峰值电流等保护功能;
- SVPWM正弦波驱动，保证良好的低速和高速性能;
- 专用抱闸接口;
- 尺寸（长宽高）为130mm×67mm×45mm。

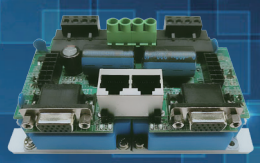
MOTEC® DCOBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器外形尺寸图

单位:mm

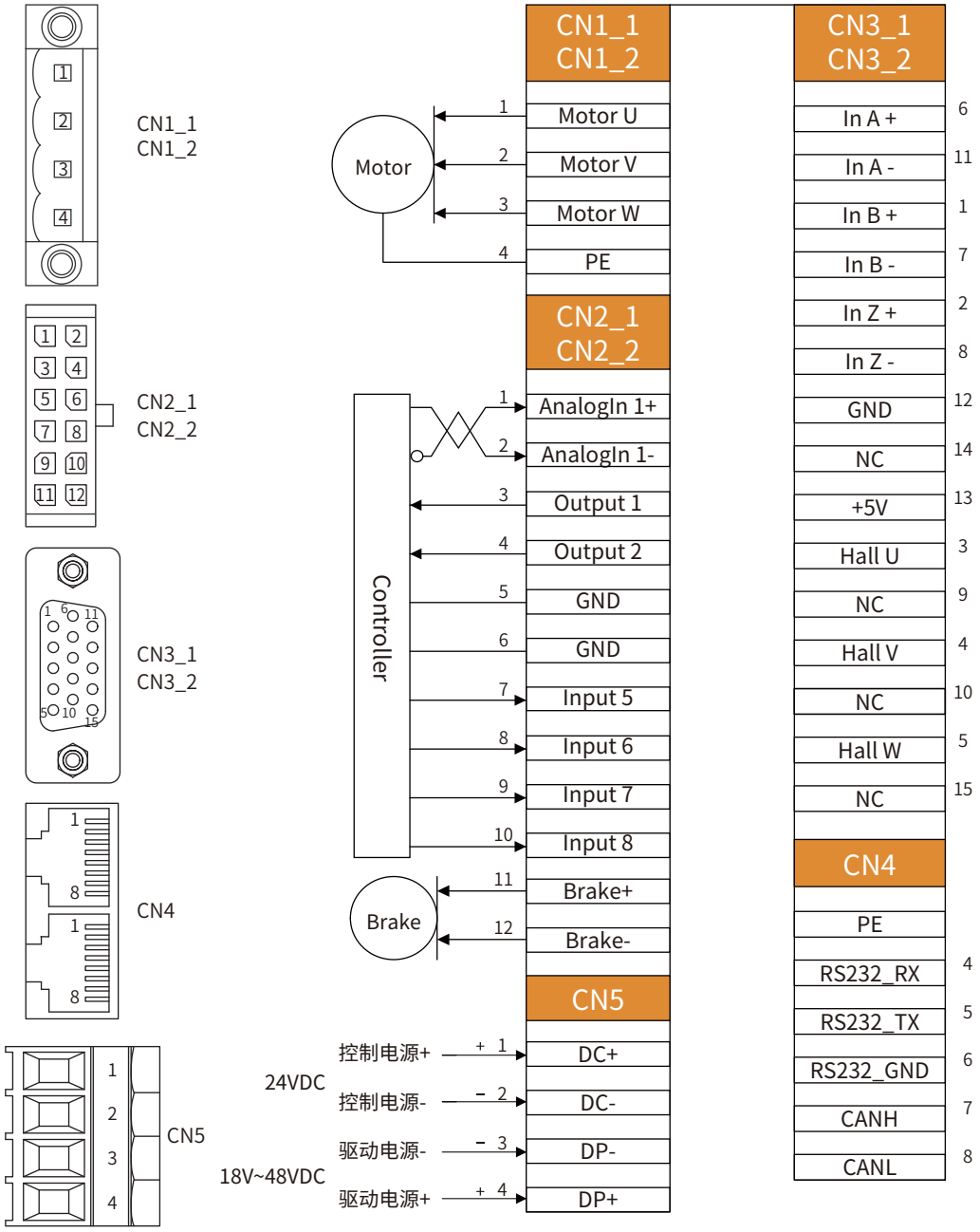


CN6:串口通讯跳线,当跳线连接以后两个驱动模块的RS232为内部连接的。当跳线去除时,两个驱动模块的RS232为内部断开,此时每个RJ45口对应连接一个驱动器。两个RJ45口的CAN通讯内部是相互连通的,和跳线无关。

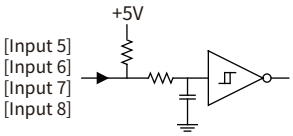




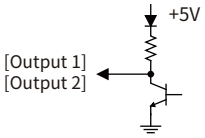
MOTEC® DCOBRA4806(12)-M038 直流伺服驱动器接线图(增量编码器版本)



注意:(1)输入口5~8支持电压范围 +5VDC~+12VDC;
(2)输出口支持电压范围 0~+5VDC;
(3)Input 7可以作为脉冲(PWM)输入口;
(4)Input 8可以作为方向口输入;
(5)电机抱闸接口供电从控制电中获取。



Input interface circuit



Output interface circuit

轮毂电机型号：MSWH-170-M3-C001

参数

- 额定电压：36VDC (24VDC或48VDC可持续工作)
- 反馈方式：800线增量式编码器和霍尔传感器；
- 驱动方式：正弦波驱动；
- 扭矩常数：1.67Nm/A；
- 反电动势常数：0.171V/RPM；
- 线电阻：5.086欧姆；
- 重量：2.2KG；
- 空载速度：211RPM，空载电流：0.25Amp；
- 堵转扭矩：11.9Nm，堵转电流：7.1Amp；

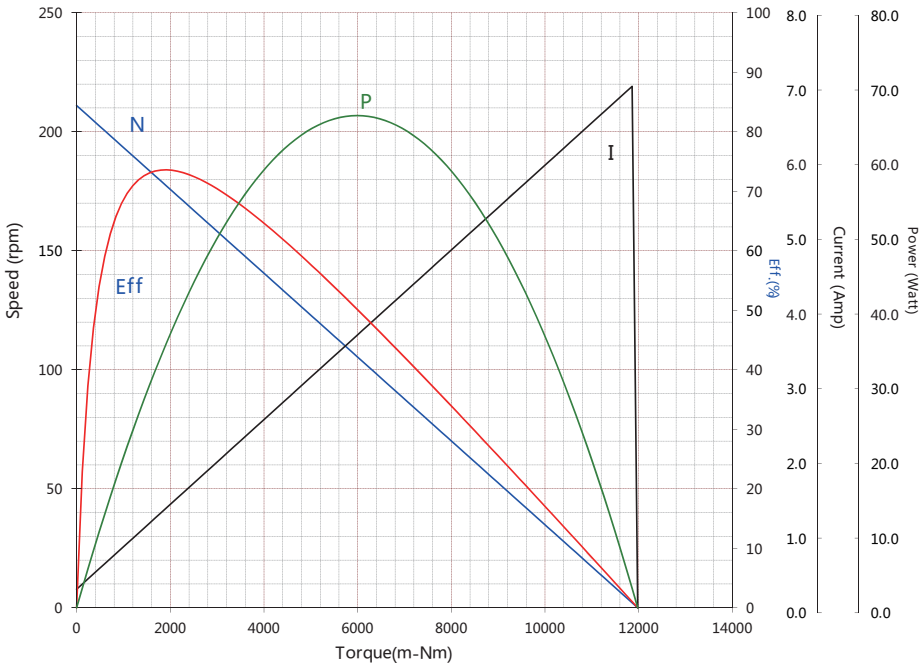
最大效率工作点参数：

- 扭矩：2.2Nm；速度：180RPM；电流：1.33Amp；

最大输出功率工作点参数：

- 扭矩：6.0Nm; 速度：106RPM；电流：3.7Amp；

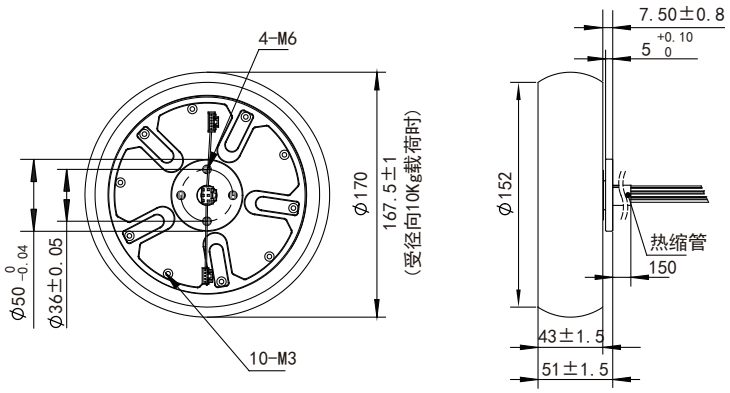
扭矩曲线（36V）

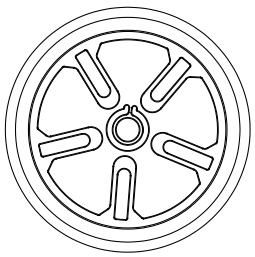


线缆定义

动力线缆 AWG18#		编码器线缆 AWG26#	
蓝	U	黑	GND
绿	V	红	+5VDC
黄	W	绿	Hall A
		蓝	Hall B
		黄	Hall C
		白	Encoder A
		灰	Encoder B
		紫	NA

机械尺寸





单位:mm

COBRA系列直流伺服